

PIEにおける構造メモリの構成法

2B-3

平田 圭二、 田中 英彦、 元岡 達

(東京大学 工学部)

1. はじめに

高並列推論エンジンPIEにおいて構造データを共有する方式を採用することで、1桁程度の高速化が達成可能であることはシミュレーションによってすでに確認されている[1]。テストプログラムでは、ゴールフレーム(GF)のデータ長が約1/2に短縮され、縮退に要する時間も約1/2に減少した。実際の応用プログラムではGFがさらに大きな構造データを抱えることが予想されるが、本方式では演算時間を構造データ全体の大きさに直接関係しないようにすることができる。このような演算機構を効率良く実現するため、我々は現在PIEのネットワークを階層化し、構造データを格納する構造メモリ(Structure Memory, SM)を設けることを検討している[2]。

本発表ではGFの内部表現、単一化・縮退アルゴリズム、SMに要求される機能について述べる。

2. GFの内部表現と各方式

2.1 共有について

これまで検討してきた構造データの共有方式では未定義変数を含まない構造データ部分(Ground Instance, GI)をGF間で共有していた。この方式は読み出しのみ行い、書き換えの生じないGIの部分だけを共有するので、GF間の論理的独立性を高く保つことができる。しかし実際の応用プログラムを観察すると、次のような構造データが頻繁に出現することがわかる(図1)。

[1, 2, 3 | X]

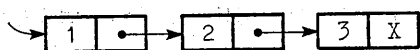


図1. 未定義変数を含む構造データ

この場合、先頭2セルには未定義変数が含まれないが、3セルめの未定義変数Xの為に、全体が共有の対象とはなり得ない。従って、構造データの共有度

理の妨げとなることに注意しなくてはならない。以下に構造データの共有度が異なる3つの方式を示す。方式1から方式3の順で共有度が上がるにつれて、UP側での処理負荷は減り、より高い機能を持ったSMが必要になる。

2.2 方式1: Ground Instance (GI)

だけの共有方式

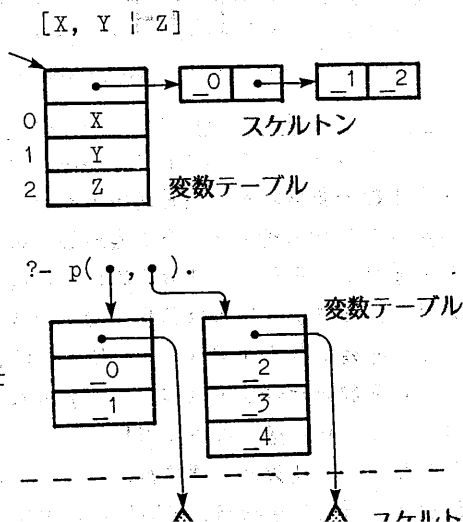
現在まで提案、検討してきた構造データ共有方式は、GIの部分のみ共有しているので、最も共有度の低い基本的な方式である[1]。

共有の対象となるGIの部分はSMに格納され、共有の対象でないGFのヘッダ部、リテラル部、未定義変数を含む構造データ部はMMに格納される。この時UPはGI部分に対する追加読み出し操作(Lazy Fetch, LF)を必要とする。また縮退の際、構造データに対してMMに送るべき部分か、SMに送る部分かの切り分けを施す必要がある。

2.3 方式2: 変数テーブルとスケルトン

による構造データ表現

未定義変数を含む構造データをGF間で共有する為に構造データの枠組み(Skeleton, スケルトン)と変数テーブル(Variable Table, VT)の対によって構造データを表す(図2)。リテラル部から指されるVTはGFの一部として転送され、そこに



GF

スケルトン

はGF内での変数の通し番号が書き込まれている。SMに格納されるスケルトンは初期GFが読み込まれた時に生成され、以降共有の対象となる。スケルトンの中での変数番号はそのルートから広がる構造データの中で唯一になるようにつけられる。

GF中の未定義変数を含む構造データ部分を転送するかわりに、VTの部分だけ転送すれば良く、縮退時に書き換えるのもVTだけで良い。しかしLFを行いスケルトンをたぐり、その一部分しか指さないような状況になっても、VTは縮小できない。また変数の値の束縛によって余分なVTの領域が生じることもある(図3)。本来ならば、これら無駄な部分を除去するのが縮退の機能であった。これに対して、SMに未定義変数への値の書き換えを伴うコピーコマンド(リダクションコマンド)を発行することで、縮退と等価な操作をSM内で実行することができる(図4)。

Goal : ?- p(X, [1, 2 | X]).

Def. : p([3, 4, | X], Y) :- . . .

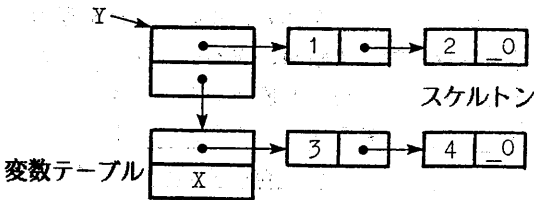


図3. 単一化後の構造データ例

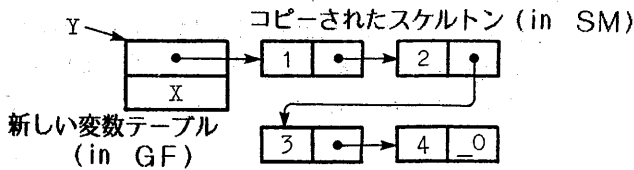


図4. コピーコマンドによるSM内縮退の様子

2.4 方式3: リテラルレベルからの共有

実際のプログラムではAppend やReverseがあると、リテラル数の非常に多いGFが出現する。そこでリテラルレベルから構造データで表現し、単一化に必要な先頭リテラルまでの部分のみUPに取り込むことにする。変数テーブルはGF中の全変数分だけの大きさが必要になる(図5 a)。単一化時、新に導入された変数分だけVTは伸び、生成された束縛情報はあとでSMに送られる(図5 b)。従ってLFはスケルトンと変数の束縛情報に対して行われ

るので、方式2と同様なコピーコマンドを発行し縮退と等価な操作を実現する必要がある(図5 c)

?- app([4, 3, 2], [1], X), pr(X).

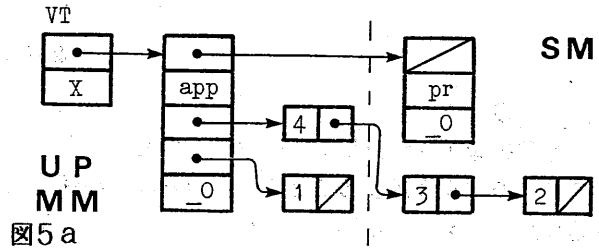


図5 a

?- app([3, 2], [1], Y), pr([4 | Y]).

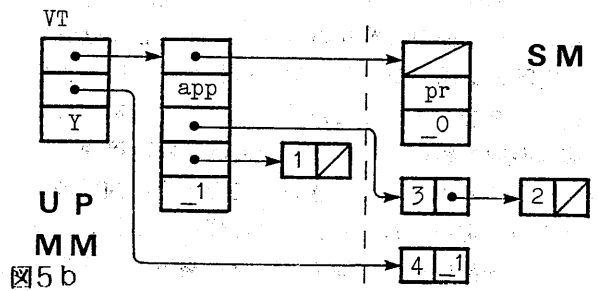


図5 b

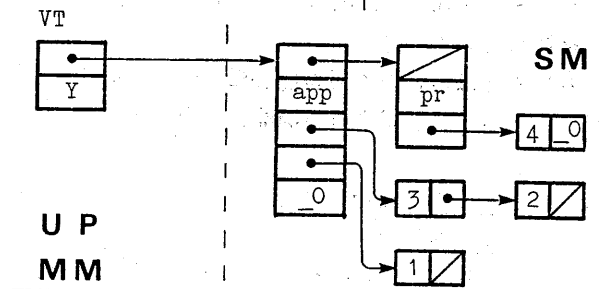


図5 c

図5. 方式3での単一化・縮退の様子

3. 構造メモリ(SM)に要求される機能

これまで述べたようにUPでの処理負荷、特に縮退の手間が減少する分、SMに処理負荷のしわ寄せがきている。方式1~3の内、いずれの方式の効率が良いかはプログラムの特性によるので一概には言えない。共有度を動的に変化させ、処理負荷のバランスが最良の点で常に動作させるのが望ましい。

またSMに対するコマンドとしては、通常のリンクデータ構造に対する演算子の他に、以下のものを用意すれば良いことが分かった。

- ① 追加読み出し(LF)
 - ② 変数の束縛を伴うコピーコマンド
- 尚ここでは触れなかったがSMに関する他の検討