

1B-3 連想プロセッサ DREAM-I の  
 マイクロアセンブラ (DRMASS)  
 上森 明 田中英彦 元岡 達  
 (東京大学 工学部)

1. はじめに

パターン処理、データベース管理等への応用を目的とした連想プロセッサシステム DREAM-I 用のマイクロアセンブラ DRMASS (DREAM-I の ASSEMBLER) を紹介する。このアセンブラの特徴は、

- レジスタ、演算回路間のデータフローを式の形で記述
- 並列に動作可能な機能は、複合代入文で記述
- 連想プロセッサ内のレジスタと種々の演算回路との許される組合せを全て記述可能であり、許されない組合せはエラーとする

等の点にある。つまり、DREAM-I に用意された演算機能を十分に利用できるように、記述形式に工夫をして記述の容易さを目ざしている。

2. データ処理の表現

DREAM-I には、通常の ALU 演算の他に、外部機能として、二次元アクセス、バレルシフト、ビットグループ交換、バブルロジック、プライオリティエンコーダの 5 種類の演算回路がある。これらの外部機能とマイクロプロセッサ内の ALU とは、組合せて動作させる事ができる。例えば、DRMASS の記法で、

$SE(\langle regA \rangle) \text{ AND } Q = \langle regB \rangle;$

は、 $\langle regA \rangle$  をバレルシフトした後、マイクロプロセッサ内の Q レジスタで論理積をとり、 $\langle regB \rangle$  へ格納する。等号は、データが左辺から右辺へ流れる事を意味する。外部機能は、関数の形で記述される。 $\langle regA \rangle$ 、 $\langle regB \rangle$  は

マイクロプロセッサ内のレジスタファイルである。

又、マイクロプロセッサ内部での演算と、外部レジスタ間の転送は、同時に動作可能で、DRMASS では、

$\langle regA \rangle \text{ ADD } \langle regB \rangle = \langle regB \rangle,$   
 $I \oplus 2 = TDAM;$

のような記述方法をとっている。

更に、ALU の演算結果は、内部のレジスタファイルと、外部レジスタとに、同時に格納できる。これは、例えば、

$\langle regA \rangle \text{ SUB } \langle regB \rangle = \langle regB \rangle = TDAM;$   
 のように記述され、 $\langle regB \rangle$  と二次元記憶に同時に演算結果が格納される。

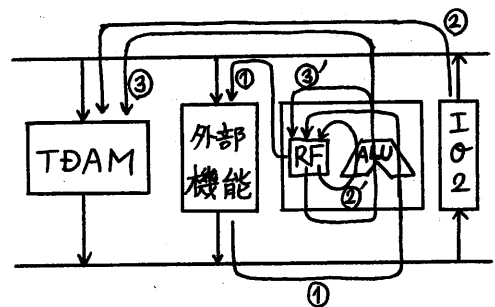


図1. DREAM-I 内で許されるデータフローの例

図1は、上記の3つの例をまとめたものである。

DRMASS では、DREAM-I で用意された各機能の許される組合せを全て記述できるようにした。逆に、許されない組合せはチェックするようにし、冗長な論理機能や意味のない演算は、文法仕様からはずした。

DRMASS が、通常の二モニックによる表現を用いずに、式やデータフローの形の表現を用いた理由として、以下の点があげられる。

- ALU と外部演算回路が並列に動

作可能なので、両方の動作指定が  
必要な事

- 内部レジスタ、外部レジスタへの  
同時代入が可能な事
- DREAM-I内のレジスタトラ  
ンスファレレベルのデータフローを  
おかり易く記述したい事

、等である。

### 3. まとめ

DRMASSは、FORTRANで  
記述され、約1000行である。現在  
、DRMASSを用いて、種々の応用  
プログラムを開発中であり、DREA  
M-Iの評価を行なっている。なお、  
以下に、DRMASSの文法仕様を示  
した。

[参考文献] 元岡、田中、上森、河村 「連想プロ  
セッサのハードウェア構成と処理機能」 信学  
技報 EC77-77

[付録] DRMASSの文法仕様

#### 1. 擬似命令

- $ORG \{ \langle imm8 \rangle \};$
- $[\langle label \rangle:] EQU \{ \langle imm8 \rangle \};$
- $END;$
- $\langle imm8 \rangle ::= 0 \sim 255 | \#00 \sim \#FF$

#### 2. 分岐命令

- $[\langle label \rangle:] \{ NOP | POP | PUSH | RTS \};$
- $[\langle label \rangle:] EOL \{ \langle C \rangle \};$
- $[\langle label \rangle:] BR (D);$
- $[\langle label \rangle:] BR [ (NZ) | (Z) | (N) |$   
 $(V) | (C) ] \{ \langle imm8 \rangle \};$
- $[\langle label \rangle:] JSR [ (NZ) ] \{ \langle imm8 \rangle \};$

#### 3. 直接データ命令

- $[\langle label \rangle:] \{ \langle imm16 \rangle \} = \langle regB \rangle;$
- $\langle imm16 \rangle ::= 0 \sim 65535 | \#0000 \sim \#FFFF$

#### 4. 内部演算命令

- $[\langle label \rangle:] \langle ALU \ expression \rangle = \{ X |$   
 $Q | \langle regB \rangle [ \langle shift \ mode \rangle ]$   
 $[ [ \langle regA \rangle ] = \begin{Bmatrix} IO1 \\ TDAM \end{Bmatrix} ]$

$\{ \langle regA \rangle = IO2 \}$ ];  
 $\{ \langle regA \rangle = TDAM \}$ ];

- $\langle ALU \ expression \rangle ::= ZERO |$   
 $\langle unary \ term \ expression \rangle | \langle bina$   
 $ry \ term \ expression \rangle$
- $\langle unary \ term \ expression \rangle ::= \langle f_1$   
 $\rangle \langle regA \rangle | \langle f_1 \rangle \langle regB \rangle | \langle f_1 \rangle \langle$   
 $regD \rangle | \langle f_1 \rangle Q$
- $\langle f_1 \rangle ::= INV | PASS | INC | DEC |$   
 $NEG$
- $\langle binary \ term \ expression \rangle ::= \langle regA$   
 $\rangle \langle f_2 \rangle \langle regB \rangle | \langle regB \rangle \langle f_2 \rangle \langle regA \rangle$   
 $| \langle regA \rangle \langle f_2 \rangle \langle regD \rangle | \langle regD \rangle \langle f_2 \rangle$   
 $\langle regA \rangle | \langle regA \rangle \langle f_2 \rangle Q | Q \langle f_2 \rangle$   
 $\langle regA \rangle | \langle regD \rangle \langle f_2 \rangle Q | Q \langle f_2 \rangle$   
 $\langle regD \rangle$
- $\langle regD \rangle ::= IO1 | TDAM$
- $\langle regA \rangle ::= R0 \sim R15 | R\#0 \sim R\#F$
- $\langle regB \rangle ::= R0 \sim R15 | R\#0 \sim R\#F$
- $\langle shift \ mode \rangle ::= ROL | ROR | DROL$   
 $| DROR | DASR | DASL$

#### 5. 外部機能命令

- $[\langle label \rangle:] \langle external \ logic \ expre$   
 $ssion \rangle = \langle regB \rangle;$
- $\langle external \ logic \ expression \rangle ::= \langle$   
 $external \ function \rangle | \langle unary \ ext$   
 $func \rangle | \langle binary \ ext \ func \rangle | \langle SEM$   
 $inst \rangle$
- $\langle external \ function \rangle ::= SE(\langle regA \rangle$   
 $) | PE(\langle regA \rangle) | BL(\langle regA \rangle)$
- $\langle unary \ ext \ func \rangle ::= \langle f_1 \rangle \langle exter$   
 $nal \ function \rangle$
- $\langle binary \ ext \ func \rangle ::=$   
 $\langle external \ function \rangle \langle f_2 \rangle \{ \langle regA \rangle \}$   
 $| \{ \langle regA \rangle \} \langle f_2 \rangle \langle external \ function \rangle$

$\langle SEM \ inst \rangle ::= SE(\langle regA \rangle, \{ BS \},$   
 $\langle imm4 \rangle)$

$\langle imm4 \rangle ::= 0 \sim 15 | \#0 \sim \#F$

#### 6. 外部定義命令

- $[\langle label \rangle:] XOP;$